

2020 中国机器人大赛比赛规则更新

（草稿）

（最终规则与设项以 2020 年大赛通知为准，
此草稿仅为讨论与建议稿）

服务机器人赛项

通用服务机器人项目

2020 中国机器人大赛服务机器人赛项技术委员会

2019 年 11 月 10 日

目录

| | |
|------------------------|----|
| 一、项目简介..... | 2 |
| 二、技术委员会与组织委员会..... | 3 |
| 三、资格认证要求..... | 4 |
| 3.1 第一部分： 必须提交材料..... | 4 |
| 3.2 第二部分： 过往参赛证明..... | 4 |
| 3.3 第三部分： 贡献证明材料..... | 5 |
| 四、技术与竞赛组织讨论群..... | 6 |
| 五、赛事规则要求..... | 7 |
| 5.1 重点考察能力..... | 7 |
| 5.2 要求..... | 7 |
| 5.3 自主进场..... | 7 |
| 5.4 过程..... | 8 |
| 5.5 获取任务..... | 8 |
| 5.6 任务示例..... | 8 |
| 六、比赛场地及器材..... | 9 |
| 6.0 通用服务在共用场地内进行..... | 9 |
| 6.1 2020 年仍沿用家庭场景..... | 9 |
| 6.2 关于灯光..... | 11 |
| 6.3 关于布局..... | 12 |
| 6.4 必备设备..... | 14 |
| 七、机器人要求..... | 15 |
| 7.1 机器人数量..... | 15 |
| 7.2 机器人大小..... | 15 |
| 7.3 安全..... | 15 |
| 7.4 开始按钮..... | 15 |
| 7.5 机器人外观..... | 15 |
| 7.6 特别要求..... | 16 |
| 八、评分标准..... | 17 |
| 8.1 评分标准..... | 17 |
| 8.2 评分表..... | 17 |
| 九、赛程赛制..... | 18 |
| 十、附加说明..... | 19 |
| 10.1 参赛队伍要求..... | 19 |
| 10.2 重要说明..... | 19 |
| 10.3 争议的处理..... | 19 |
| 10.4 回避原则..... | 19 |

一、项目简介

服务机器人正处在一个快速发展的阶段，为了提高各研究单位参与服务机器人比赛的积极性，同时也为了各研究单位的交流和合作。希望我国的服务机器人能够更好的发展，并希望更多的高校来参与，在比赛中充分体现研究单位在某一方向做出的成果。

通用服务机器人，即 GPSR（General Purpose Service Robot）项目，是测试机器人各个方面的综合能力，希望服务机器人能朝着更加全面、完善的方面发展。技术委员会鼓励参与该项比赛的队伍，在比赛中尽可能展示出服务机器人更全面的功能。

该项目是为了测试机器人的综合能力，测试重点包括跟随、定位、导航、抓取、人的探测以及识别、物体的探测以及识别、人机对话、自然语言等，以及更加丰富一些的在其他的测试中的综合能力，例如整个跟随的测试，特定人识别测试等。在这个测试中机器人需要解决被要求的多个任务。技术难点是，在这个测试中，没有预定义场景和预定义的可以由确定的基本动作序列完成的任务。完成这个测试需要的动作和任务都是由裁判现场抽取的。

二、技术委员会与组织委员会

待定

三、资格认证要求

特别注意：每支报名的参赛队伍必须**在报名的同时提交**资格认证材料到指定邮箱（`servicerobothome@163.com`），**不提交资格认证材料的队伍不具备比赛资格**；资格认证材料内容包括三个部分（**着重声明：**资格认证材料中必须包含第一部分，如果提交的材料没有第一部分，直接取消比赛资格）。

3.1 第一部分： 必须提交材料

①队伍介绍，主要包括成员介绍，以前的参赛介绍等等，既可以提交一个 word 文档也可以提交团队主页的网页链接，如果提交文档，正文字体为宋体小四，1.5 倍行距，应尽量保证排版美观且不少于 4 页。

②机器人功能展示视频（控制视频大小在 10M 以下），主要内容为展示机器人的相关功能，例如导航、跟随、交互、识别等，时长应在 2 分钟到 3 分钟之间。

③机器人介绍相关材料，**特别强调，技术委员会关注各参赛队队员的自我创新，不能抄袭，不能与他队雷同，否则有可能被取消比赛资格。**主要内容为机器人涉及的相关技术介绍，机器人底盘硬件及驱动设计，所用的控制板、电机驱动器型号、实现各个功能点所用的硬件设备，自建地图及导航，图像识别，机械臂，语音识别等相关软件技术，最终提交一个不少于 6 页的 pdf 文件（正文字体为宋体小四，1.5 倍行距），应尽量保证排版美观。

该部分材料总计不超过 13M

3.2 第二部分： 过往参赛证明

近 3 年（即 2017，2018，2019 年）参加中国自动化学会组织的中国机器人大赛服务机器人项目、RoboCup 机器人世界杯中国赛之家庭机器人项目或者中国服务机器人大赛之家庭服务机器人项目的获奖情况说明文档，同时需提供相应证明材料（例如：获奖证书图片（jpg 格式））。

注 1：各参赛队需提交一份获奖证书的目录，TXT 文件格式，并给出自评分。

注 2：所提交的 jpg 文件经压缩后，所有 jpg 文件之和不超过 4M。

3.3 第三部分： 贡献证明材料

近 3 年（2017、2018、2019）来团队或团队成员公开发表的与此机器人涉及技术相关的论文、申请的专利与软件著作权等情况说明文档（需提供相应证明材料，如证书复印件等）。

资格认证材料中必须包含第一部分，如果无法提供其他两部分材料，需提交一份说明文档，对情况予以说明；资格认证材料由服务机器人技术委员会进行评分并排序；在比赛成绩出现相同得分的情况下，由资格认证评分来决定队伍排名，资格认证排名靠前的最终比赛排名靠前。

资格认证材料评分依据如下：

（1）对于必须提交材料：此项材料**不计分**，如果不提交此项材料，直接取消比赛资格；如果提交的材料不合要求，从资格认证总分中**扣除**相应分数，队伍介绍不合要求扣除 5 分，展示视频不合要求，扣除 10 分，机器人介绍相关材料不合要求，扣除 10 分。

（2）对于过往参赛证明材料： 一项一等奖 10 分，一项二等奖 8 分，一项三等奖 5 分（注：冠亚季军均按照一等奖计算）。参加 RoboCup 机器人世界杯中国赛中的家庭服务机器人项目获奖得分为 2 倍，即一项一等奖 20 分，一项二等奖 16 分，一项三等奖 10 分。

（3）对于贡献证明材料： 与家庭服务机器人相关的本队学生或指导老师的 1 篇已发表的论文、1 项发明专利授权得 10 分，1 项发明专利申请受理、1 项软件著作权授权、1 项实用新型专利授权得 5 分。

注 3：材料在提交时压缩包统一命名为：**XX 单位_资格认证材料**；压缩包内包括三个文件夹，分别命名为第一部分，第二部分和第三部分，里面存放对应材料，如果没有某部分材料，对应文件夹内放置一份情况说明文档。

注 4：各队上传的资格认证材料严格控制在 **20M 以内**，否则可能会不接受。

注 5：在比赛期间对比赛做出一定贡献的，在下次资格认证时给相应队伍加 10 分。

注 6：如果某队伍参加中国机器人大赛之服务机器人项目的多项子项目，资格认证材料只需要提交一份即可，**不要重复提交**。如果重复提交，技术委员会随机选其一，其余份不考虑，由此造成的计分误差由各参赛队自行负责。

四、技术与竞赛组织讨论群

参赛队员与指导老师可以加入@Home 家庭服务机器人(QQ 群: 389799435)进行学术讨论。请求加群时, 需要注明参赛队伍, 高校, 姓名等, 否则可能不能入群。

五、赛事规则要求

5.1 重点考察能力

本测试重点考察机器人如下能力：

- 没有特定顺序的动作集（因此这个任务不能由预先定义好的状态机编程来完成）。
- 增强的语音识别、处理能力（由于任务是不确定的，因此语音也是不确定的，命令不再是单纯的动作或物体，可能包含多个物体和动作，例如：“将杯子放在厨房的桌子上 (put the mug on the kitchen table)”。

5.2 要求

要参加该项目的机器人以及参赛队伍需要具备的能力：

所有机器人的能力形成：

- 行动集合 A（例如寻找特定人、跟随等，抓取和运送物体等），这项能力是对所有的机器人都有的，不随着各自机器人能够实现的能力而变化。例如如果机器人只能完成自主行走，而不能进行寻找人，抓取等，其行动集合不会减少。
- 物体集合 B，该集合由比赛过程中各个队伍选择的 10 个物体构成，在整个比赛中统一使用。
- 位置集合 L，该集合由比赛前确定，如果涉及到抓取任务，那么抓取的位置允许由机器人的可达高度来进行一定的协调。

5.3 自主进场

机器人需自主进场，其任务可以由队员对机器人下达，当然也可以选择由其他人下达，可以考虑相应加分。任务是由一个标准的生成器生成器下载链接：

（<https://github.com/RoboCupAtHome/China2015/tree/master/GPSRCmdGen>。选择第 2 个难度）生成的。下达任务要求完全按照给定的任务一字不漏的下达给机器

人。如果机器人提出问题，由裁判来确定该如何回答。所有给定的任务都是一个基本任务的组合。**注:该环节开门为启动信号。**

5.4 过程

在下达任务过程中，如果没有按照给定的句子一字不漏的下达，视为失败。如果重复下达任务 **3 次之后，机器人依然没有正确理解，则宣布本次比赛失败**，机器人首先自主到达场内的指定位置，该位置至少相距机器人进入场地点 3-4 米。到达指定地点之后，机器人被给予一个英文句子或一个中文句子，该句子包含 2-3 个任务。每个任务包含一个动作 $a \in A$ 和相应的依赖动作的物体 $b \in B$ 或者位置 $l \in L$ 。动作集合和物体以及位置不同，动作集合不是事先给定的，而需要队伍自己去考虑或实现（包括对应动作的同义词）。即对于一个动作，在任务描述中可能有许多不同的说法，例如对于导航类的任务，等价的说法包括 go to, Move to, drive to 或 navigation 等等。

5.5 获取任务

机器人识别整个句子之后，应该完整的将其复述（意思一样就可以）出来才能被认为是理解了命令。机器人理解的任务最好记录到 pdf 文件中。

5.6 任务示例

“Move to the living room, get the cup and put it on the kitchen table.” 所有的动作都和位置或物体相联系，如果机器人没有完全的理解整个句子，可以用如下方式对问题进行询问：

- 要求重复下达任务。
- 可以对任务进一步询问具体信息（例如机器人说它理解了到达 living room 去寻找 cup，但是不明白找到之后如何处理）。但是不允许询问“第一个任务是什么？第二个任务是什么？”之类的问题。

六、比赛场地及器材

6.0 通用服务在共用场地内进行

通用服务机器人项目、多人辨识机器人项目、机器人语音项目共用一个比赛场地，以下为各小项的共用比赛场地。

6.1 2020 年仍沿用家庭场景

a) 理由：

- [1] 场景成熟，2006 年至今比赛场地均是。
- [2] 具有代表性，意义典型。
- [3] 最好具有地方特色。
- [4] 以下图 1 为大赛实地拍摄图，图 2 为场地四周各加装 2 米地板与场内一致，图 3 为门把手，供参考。



图 1 大赛实拍图



图 2 四周各加装 2 米



图 3 门把手

b) 要求:

- [1] 面积足够宽敞。
- [2] 合适的地方有评委座席。
- [3] 合适的地方供参赛队伍做陈述。
- [4] 墙: 可用白色的折板围成, 所有墙的高度为 100 厘米。
- [5] 地板: 要求纯色, 建议使用地砖或木地板, 不铺地毯, 更接近日常家庭环境, 要求平整, 所有房间的地面高度一样, 四周各扩展 2 米, 如图 2, 没有门槛。

[6] 门：一共 2 个（门 A，和门 B）供机器人入场地的门，要求带门把手（如图 3 所示），把手位置可以移动；一个门从里边关上，一个门从外边关上；其他里面房间与房间之间只需要有门框，使机器人可以正常通过即可，不需要门。门的宽度在 1.1 米至 1.2 米之间，方便机器人通过。

[7] 家具：要求尽量使用真实家具，最好具有地方特色，贵重的除外。家具的尺寸大小，参考第 6.3 节 A 家具配置的尺寸建议。

[8] 盆景：可作为家庭环境装饰，也可作为机器人目标点。

[9] 围栏：建议在观众观看区与场地之间围上围栏，观看区与场地距离 2-3 米左右，以减少观众对场内的影响，如果能在观看区搭建简易的看台给观众更好。

[10] 投影仪：或采用大屏幕平板电视，供参赛队陈述与时间计时用，可移动。

6.2 关于灯光

- 要求均匀照明，场地内所有地点的灯光亮度尽量一样。
- 可采用排装灯光方式

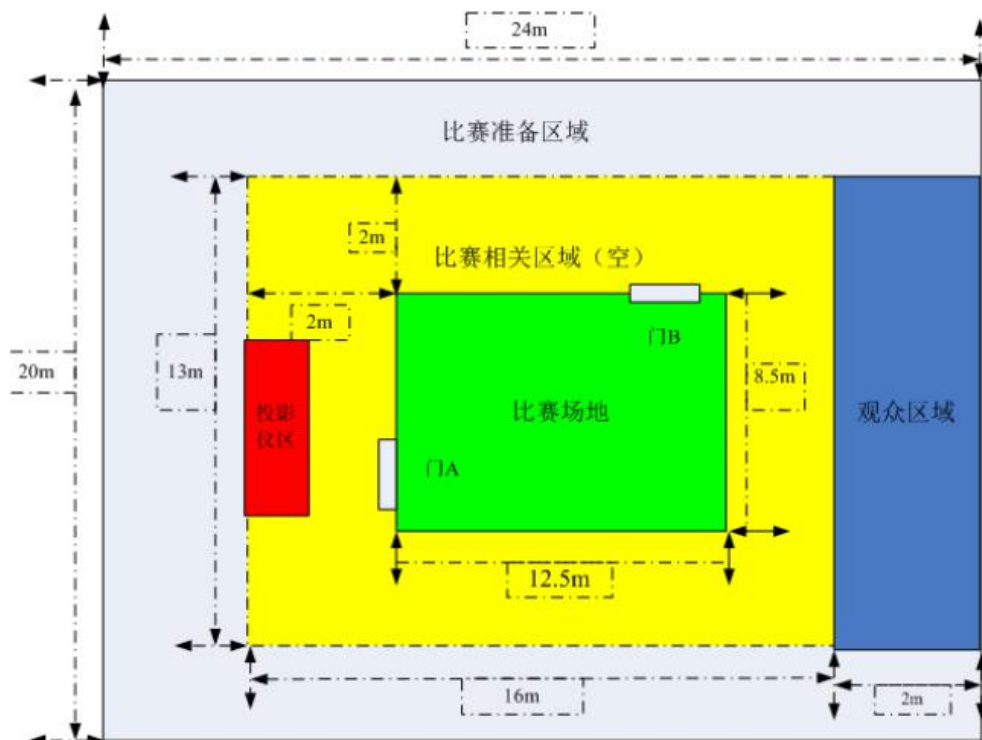


图 4：全景图

6.3 关于布局

其中图 4 中央的比赛场地如图 5 所示

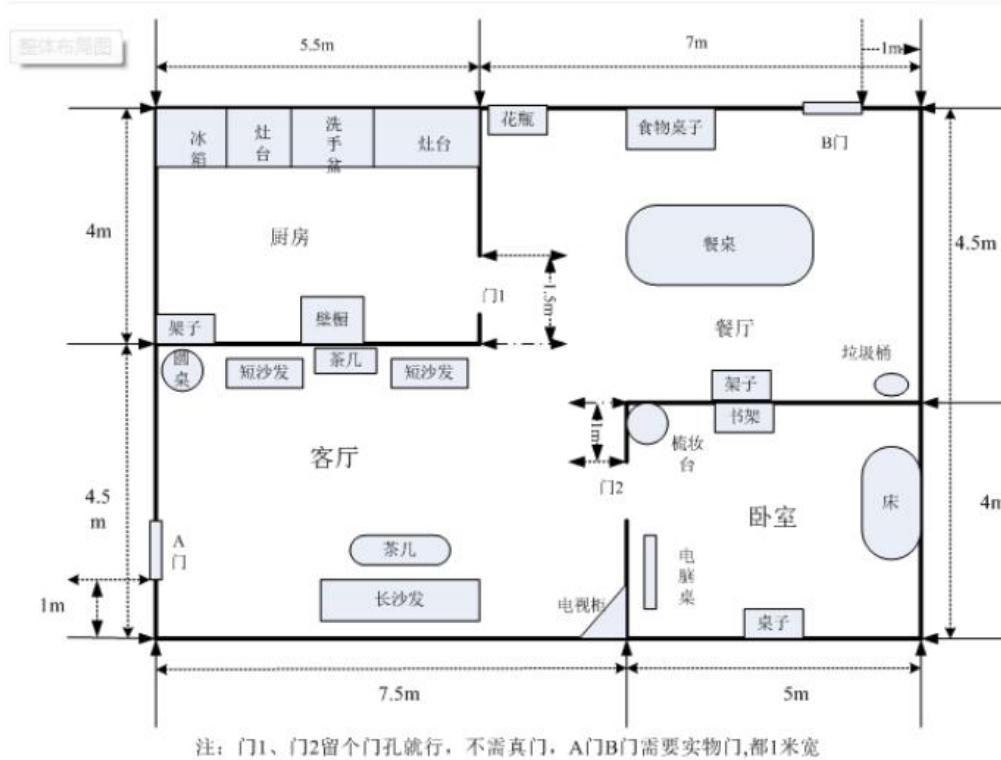


图 5：比赛场地示意图

A 家具配置

对应于图 5 中的家具配置，**所有的台子、桌子需要铺上桌布直到接近地面，遮住四个脚**。说明如下：

客厅：

- 1: 圆桌：直径 0.8 米，0.8 米高，四个桌腿，
- 2: 电视柜：0.8 米高的小桌子，上面放台电视机
- 3: 长沙发：（尺寸：200CM*70CM，高度不限），沙发需要底部贴近地面的，不要四个脚撑着，下面很空的。
- 4: 短沙发（尺寸：100CM*70CM，高度不限），沙发需要底部贴近地面的，不要四个脚撑着而下面很空的。
- 5: 茶几（尺寸：70CM*50CM，高度不限），铺上桌布直到接近地面，遮住四个脚。

卧室：

- 1: 梳妆台：尺寸（长 0.8 米*宽 0.8 米*高 0.8 米）

- 2: 电脑桌: 尺寸(长 1 米*宽 0.5 米*高 0.8 米)
- 3: 书架: 尺寸 (长 1.2 米*宽 0.5 米*高 2 米), 四层,
- 4: 床: (尺寸: 180CM*150CM, 高度不限), 作为日常家具的摆设。
- 5: 桌子: 尺寸 (长 1 米*宽 0.5 米*高 0.8 米), 铺上桌布直到接近地面, 遮住四个脚。

餐厅:

- 1: 盆景 (尺寸: 直径 40CM 左右, 高度不限), 作为日常装饰摆设。
- 2: 食物桌子, 尺寸(长 1 米*宽 0.5 米*高 0.8 米)
- 3: 架子, 尺寸 (长 1.2 米*宽 0.5 米*高 2 米) 4 层, 和上面书架相同
- 4: 餐桌, 尺寸 (长 2 米*宽 1.2 米*高 0.8 米)
- 5: 垃圾桶, 普通的纸篓。

厨房:

- 1: 冰箱
- 2: 洗手盆 (尺寸: 40CM*40CM, 高度: 70CM~90CM), 作为日常家具的摆设, 不需通水, 不需要水龙头, 放上水槽就可以。比赛时可能放物体在上面, 供机器人操作。
- 3: 灶台: 尺寸 (长 1 米*宽 0.7 米*高 0.8 米)
- 4: 架子, 尺寸 (长 1 米*宽 0.5 米*高 2 米) 4 层, 和上面书架相同。
- 5: 壁橱: 尺寸 (长 1 米*宽 0.5 米*高 1.2 米)

B 配置说明

- 1、以上所有摆设的尺寸均为建议尺寸, 承办方可根据实际情况调整, 最好接近建议的尺寸, 以便机器人能在房间中自如的行走, 但是所有摆设的高度最好与建议的相差不要太大, 方便机器人对物体的操作。
- 2、提供部分方便移动的椅子, 供评委坐席, 以及可随时移动来作为障碍物。

C 需要考虑的道具

- 1、投影机和投影幕, 或者用大屏幕平板电视, 可移动。

2、时钟：比赛计时用。

3、道具：**经过技术委员会、组织委员会讨论后现场采购。**

6.4 必备设备

[1] 计算机带显示器 2 台

[2] 打印机 1 壹台并配纸张

[3] 供书写比赛通知、预告比赛次序、提供成绩公布，信息公布等的**白板带书写笔**等壹套

[4] 无线路由器

[5] Hub 连接器

[6] 提供国际互联网连接

[7] 投影机及投影幕 或者用大屏幕平板电视

[8] 接线板 2 个供技术委员会使用

[9] 备好无线设备的电池

[10] 足够的电源插座（功率至少 2.2 千瓦，针对服务机器人组）

[11] 大的计时装置，需要有倒计时功能

[12] 裁判哨子 2 个

[13] 吸尘器 1 台

[14] 投影机的遥控器

[15] 供技术委员会、组织委员会使用的桌子 3 张，椅子 6 个。

[16] **合适的准备区**，具体看参赛队伍的数量决定。每个参赛队伍需要提供 4 张桌子，6 条椅子

[17] **10 名左右专门的志愿者，其中 5 名男生，5 名女生**

七、机器人要求

7.1 机器人数量

每支参赛队可以注册参加比赛的机器人数量为两台。除非大赛另作通知，每场比赛允许一台机器人参赛；特殊情况，如重启时可以更换机器人。

7.2 机器人大小

任何可以在常规室内操作的机器人（各参赛队自行研制，不主张直接使用公司产品）都有参加比赛的资格。但是也有对机器人尺寸的要求，**参赛机器人的最小高度 1.4 米，最大高度为 1.8 米**，最大重量为 150 千克，机器人应可以通过一个常规门道（高 180 厘米，宽 70 厘米）。

7.3 安全

在人类居住环境中，安全是一项重要的内容。任何一台参加比赛的机器人都必须安全操作，即不对人和环境造成危害。大赛规定每台机器人都要将电源开关设立在容易接近的地方（例如头部）。

7.4 开始按钮

任何一个参赛的机器人都需要提供一个开始按钮，而将会由裁判人员或者团队成员来操作开始比赛。通常情况下，当队长宣布机器人已经预备，裁判人员将会按下按钮开始比赛。当开始按钮被按下后，将不允许任何参赛队成员触碰或遥控机器人。

7.5 机器人外观

每台机器人需要一个漂亮的外观，特别需要注意的是，机器人大部分的内部硬件（例如电板和电缆）都应该用合适的装饰包装在内。

7.6 特别要求

每台机器人都需要自带扬声器（保证裁判与观众可以听清机器人的声音），否则将会被扣分。

八、评分标准

8.1 评分标准

1. 正确理解命令(机器人完整复述相应的任务) 200 分
2. 理解部分命令 50 分
3. 正确完成全部任务.....200 分
4. 理解部分，并完成任务..... 50 分

特别加分项

5. 由非队员下达任务并被机器人理解.....100 分

扣分项目

6. 未理解的任务而完成.....-50 分
7. 机器人的声音未达标，裁判听不清，扣除分数.....-50 分
8. 机器人入场时未达到 3 米，或超过 4 米.....-50 分

注：

如果出现 2 个或 2 个以上的多队同分现象，则根据资格认证排名决定，资格认证名次靠前，则最终排名靠前。

8.2 评分表

| 参 赛 队 伍 | 正 确 理 解 命 令 | 理 解 部 分 命 令 | 正 确 完 成 任 务 | 理 解 部 分， 并 完 成 任 务 | 未理解的 任务而完 成 | 机 器 人 的 声 音 未 达 标 | 进 场 时 未 达 到 3 米， 或 超 4 米 |
|------------|-------------------|-------------------|-------------------|--------------------------|-------------------|-------------------------|--------------------------------|
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |

九、赛程赛制

2020 中国机器人大赛之服务机器人赛项比赛严格执行在中国机器人大赛官方网站上发布的 2020 中国机器人大赛之服务机器人赛项各小项之比赛规则。

为保证比赛公平、公正的进行，各参赛队均需委派裁判，委派的裁判需要在赛前全面消化比赛规则，如果在执法比赛中，由于裁判的生疏而导致比赛出现异常，则需要扣除该裁判所在参赛队该项的比赛成绩，视情节轻重分别扣分 200 分，100 分，50 分，具体由在场的组织委员会委员讨论决定。如果存在**情节特别恶劣**，比如故意篡改分数等，可直接取消该裁判所在参赛队的参赛资格。

比赛开始前，全部参赛队进行现场抽签，参赛机器人按抽签顺序在进门口处一字排队，其余队员集中观看正在比赛的队伍，所有队员不能再触碰机器人，下一个待上场的队伍除外。

关于该项目的测试说明，该项目在比赛中可以有 2 次机会（即 2 轮比赛，也可以仅测试 1 次，视各队在比赛时决定），需要说明的是，在比赛中，如果需要进行第 2 轮比赛，需要提出申请，比赛时间也会再次给足 6 分钟；计时时，只取第 2 次的成绩进入总分排名。

该比赛限时为 6 分钟。

开门为开始信号。

生成器下载链接：**选择第 2 个难度**

<https://github.com/RoboCupAtHome/China2015/tree/master/GPSRCmdGen>。

参赛队只能选择英文。

裁判由组织委员会决定。

十、附加说明

10.1 参赛队伍要求

对于该小项目，每个高校最多可以有 1 支队伍，每支队伍人员数量限制在 8 人以内。正式比赛之前安排一天调试（可能也是报到日），并请参赛队领队与裁判提前到场，调试日当日上午开领队会与裁判会。

10.2 重要说明

- 1，开门为唯一的开始信号。
- 2，生成器语言统一改为英文，不再使用中文。
- 3，机器人高度限制为 1.4 米—1.8 米。
- 4，比赛时间为 6 分钟。
- 5，资格认证中着重强调各参赛队自我制作，自我创新部分。
- 6，原来要求外接统一扬声器，改为参赛机器人需要自带扬声器，至少要让裁判与观众可以听清，否则会被扣分。

10.3 争议的处理

如对裁判的判决有异议，必须出具有效的视频录像或其他相关比赛文件等作为证据，由现场的裁判与组织委员会负责。

无证据不受理，在比赛中故意为难裁判等行为的，给予参赛队计黄牌或红牌，黄牌 2 次变为红牌，得到红牌的参赛队会被直接取消比赛资格。

10.4 回避原则

各指导老师有参加本项目的队伍，不能进入组织委员会，裁判等，但可以进入技术委员会